

Link do produktu: <https://sklep.akcesoria-cnc.pl/sterownik-silnika-bezszczotkowego-blcdc-blcd-120b-closed-loop-6a-30v-p-140.html>



Sterownik silnika bezszczotkowego BLDC BLD-120B closed-loop 6A 30V

Cena brutto	225,00 zł
Cena netto	182,93 zł
Dostępność	Dostępny
Czas wysyłki	24 godziny
Kod producenta	BLD-120A
Kod producenta	BLD-120A
Marka	ZAX-TECH
Waga produktu z opakowaniem jednostkowym	0.5 kg
Rodzaj	regulator obrotów
Stan opakowania	oryginalne

Opis produktu

Sterownik BLD-120B

do silników bezszczotkowych, BLDC

z funkcją zamkniętej pętli

parametry:

- napięcie zasilania 12-24V (30Vmax.)
- prąd ciągły 6,2A
- maksymalny prąd fazowy 12A
- do silników BLDC o mocy max 120W
- obroty - do 20000rpm

możliwości:

-ograniczenie prądu sterownika wbudowanym potencjometrem P-SV

-regulację prędkości wbudowanym potencjometrem RV

-regulowaną rampę przyspieszenia i hamowania - ACC/DEC

-możliwość uzyskania zamkniętej pętli closed-loop przy współpracy sterownika z silnikami 2, 4, i 5 polowymi.

Włączenie closed-loop umożliwia uzyskanie stabilniejszych obrotów przy zmiennym obciążeniu, jak i osiągnięcie niższej prędkości obrotowej, bez utraty momentu obrotowego.

-regulację prędkości pot. zewnętrznym -SV

-zmianę kierunku obrotów -F/R

-wejście enable - EN

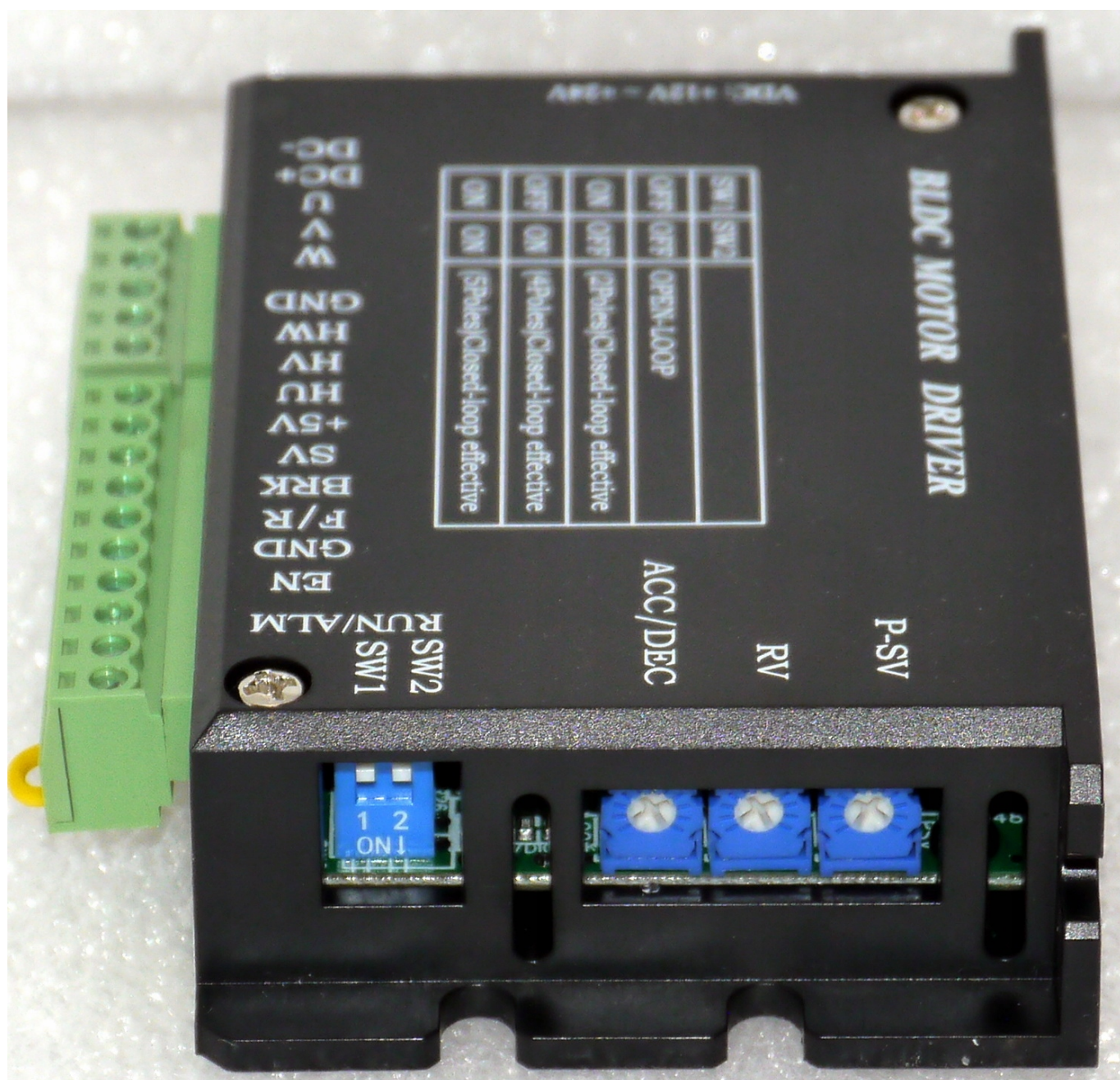
-wejście hamulca - BRK

zadawanie prędkości na 4 sposoby

- wewnętrznym potencjometrem RV
- zewnętrznym potencjometrem
- napięciem 0-5V
- sygnałem PWM

-zabezpieczenia

- nad prądowe
- nad napięciowe
- temperaturowe





4.2 Port signal description

Signal category	Terminal	Functional Description
Power connection	GND	Power supply negative electrode
	24V	Power input 12-24V
Motor connection	U	Motor line U phase
	V	Motor line V phase
	W	Motor line W phase
Hall signal	GND	Hall sensor signal ground wire
	HU	Hall sensor signal HU
	HV	Hall sensor signal HU
	HW	Hall sensor signal HW
	+5V	Hall sensor signal power cord
Control signal	BRK	Motor brake stop control signal; BRK and GND connect in default, motor brake stops when BRK and GND disconnect.
	EN	Stop signal terminal; EN connects GND, motor runs, otherwise motor stops.
	F/R	Motor direction control terminal; F/R and GND disconnect, motor will rotates clockwise, and otherwise, motor will rotate anticlockwise.
	GND	Ground wire
	SV	① External potentiometer speed setting input; ② External analog voltage input terminal ③ PWM speed setting input

Product Description

Features

- ◆ HALL angle: 120°/240°
- ◆ Multi-speed regulation modes
- ◆ Maximum input voltage: 30V

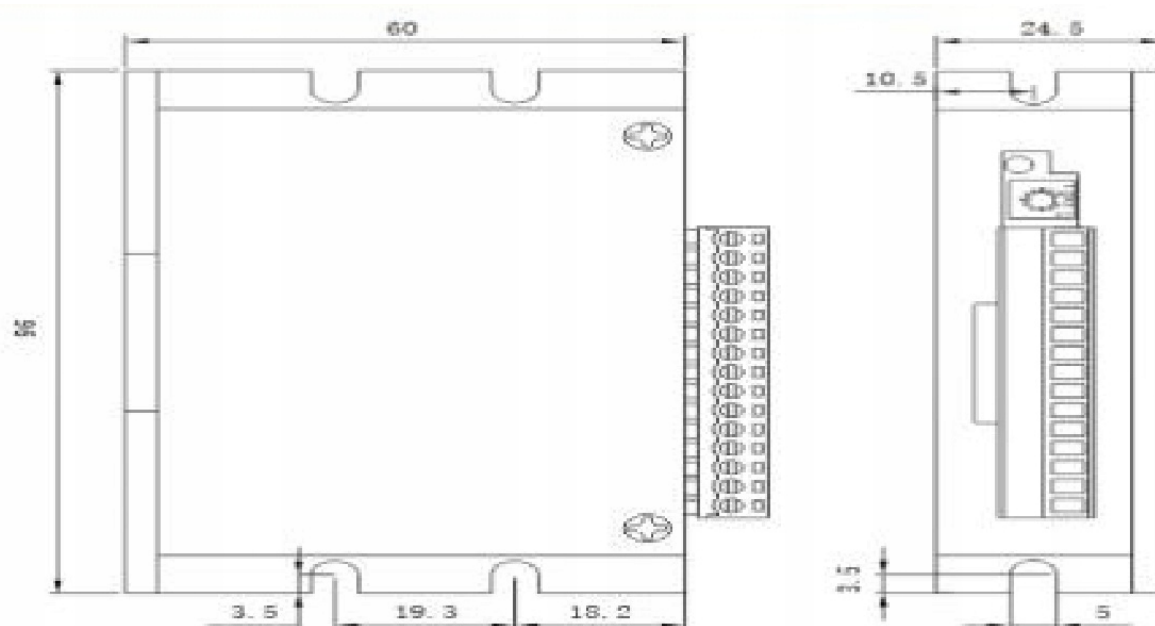
- ◆ Strong over-current self-protection function
- ◆ Smooth torque output within speed range of 0-20000rpm
- ◆ High efficient, slowly temperature rise and compact size

Driver interface and motor connection

5.4 Closed-loop mode

SW1	SW2	
0	0	Open-loop
1	0	Closed-loop 2 Poles
0	1	Closed-loop 4 Poles
1	1	Closed-loop 5 Poles

Wymiary sterownika



-
- **Terminals:** Function
 - **SV:** 1.External potentiometer; 2.input analog signal; 3.PWM pulse width.
 - **COM:** Common port (0V reference level)
 - **F/R:** Motor rotation direction control(CW/CCW). High level input the motor will rotate clockwise, low level input or when F/R and COM are short circuit, the motor rotate anticlockwise
 - **EN:** High level input the motor stops, low level input or when EN and COM are short circuit, the motor runs
 - **BRK:** The motor brake stops when a high level is added or port suspension; the motor runs when the low level is added or EN and BRK are connected
 - **ALM:** The default output signal is 5V under normal circumstances; the level is 0V when malfunction occurs
 - **SPEED:** Output pulse frequency signal(OC). The motor speed can be calculated through SPEED.

Function

Four Speed regulation modes

Built-in potentiometer RV

Rotate the RV knob clockwise ,

the motor starts to run and accelerate.

Motor speed will decrease if anticlockwise.

When it gets to a limited position, the motor stops.

External potentiometer

Use a suitable potentiometer with a resistance value of 10KΩ, connect middle terminal with SV terminal, and the other two terminals are respectively connected with VCC terminal and COM terminal.

Quick brake

BRK and COM are connected in default,

the motor will be quick brake .When BRK

and COM are disconnected, the motor will rotate.

CW/CCW rotation

Connect F/R and COM, the motor will rotate clockwise, disconnect it, the motor will rotate anticlockwise.