Dane aktualne na dzień: 07-11-2026 10:00

Link do produktu: https://sklep.akcesoria-cnc.pl/sterownik-silnika-bezszczotkowego-bldc-bldh-350-350w-230vac-p-39.html



Sterownik silnika bezszczotkowego BLDC BLDH-350 350W 230VAC

Cena brutto	**485,00 zł**
Cena netto	**394,31 zł**
Dostępność	**Dostępny**
Czas wysyłki	**14 dni**
Kod producenta	**BLDH-350**
Waga produktu z opakowaniem jednostkowym	**1 kg**

Opis produktu

STEROWNIK BLDC BLDH-1500RA

do silników bez-szczotkowych zasilanych napięciem 230V AC

Sterownik silników bldc z ogromnymi możliwościami.

Dzięki sprzężeniu CLOSED LOOP CONTROL sterownik stara się utrzymać zadaną prędkość przy zmieniającym się obciążeniu,oraz umożliwia uzyskanie stabilnych bardzo niskich obrotów, z wysokim momentem obrotowym.

-posiada możliwość regulacji rampy przy starcie i hamowaniu

- zadawanie prędkości obrotowej na wiele sposobów:

1 wewnętrznym potencjometrem

2 zewnętrznym dołączonym potencjometrem

3 zewnętrznym napięciem z zakresu 0-5V

4 sygnałem PWM 0-100%

5 częstotliwością 0-3kHz

Z powodu prostoty podłączenia, konfiguracji i sterowania prędkością na kilka sposobów , wysokiego momentu przy niskich obrotach , kompatybilnością ze sterownikami PLC sterownik świetnie nadaje się do zastosowania w różnych aplikacjach

-w przemyśle

-w gastronomi

-w etykieciarkach

-taśmociągach

i wielu innych urządzeniach.

Najważniejsze parametry:

- napięcie zasilania sterownika 100-250V AC
- prąd znamionowy do 2A
- prąd znamionowy do 4A
- waga 0,65kg
- obroty - do 20000rpm
- do silników BLDC o napięciu 310V i mocy 350W
-

-zmiana kierunku obrotów

-wejście enable - EN

-wejście sterowania prędkością PWM/F

-wejście hamulca - BRK

-wyjście alarm ALM

-wyjście SPEED na którym pojawia się sygnał TTL o częstotliwości proporcjonalnej do prędkości obrotowej silnika

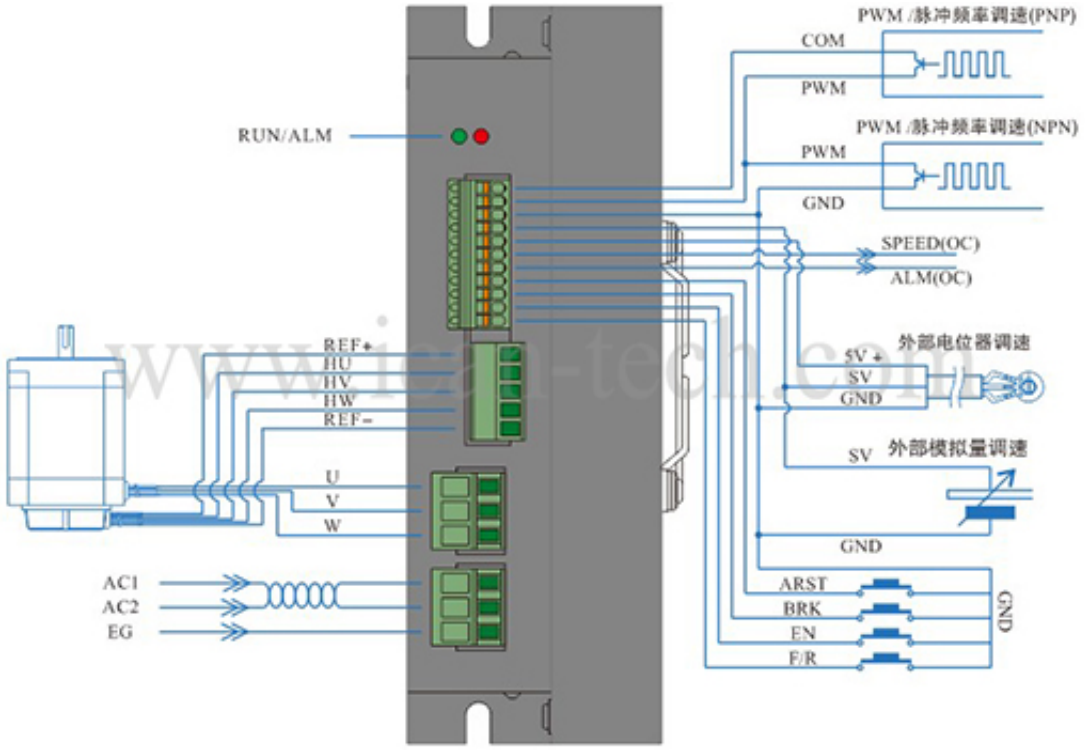
-zabezpieczenia

- nad prądowe
- nadnapięciowe
- temperaturowe

	Model	Peak current(A)	Rated current(A)	Voltage(V）	Matched motor	Dimension(mm)
Brushless dc motor drive	BLD70	6	3	VDC12-30	<70W	56.5*96*20
	BLD120	16	8	VDC12-30	<125W	60*96*24.5
	BLD300B	35	15	VDC18-50	<300W	80*143*33
	BLD750	45	25	VDC18-50	<750W	97*151*48
	BLDH350	4	2	VAC185-265	<350W	97*151*48
	BLDH750A	8	4.2	VAC185-265	<750W	65*170*97
	BLDH1500A	12	8	VAC185-265	<1500W	147*203*78
We provide OEM and ODM service according to the customers' requirement						



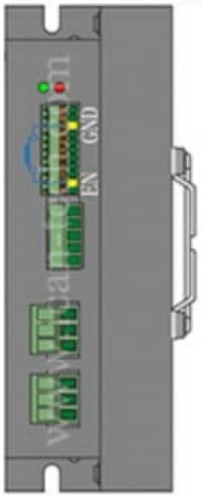
Schemat podłączenia silnika oraz elementów sterujących



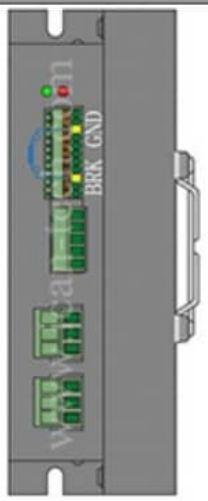
wygenerowano w programie shopGold

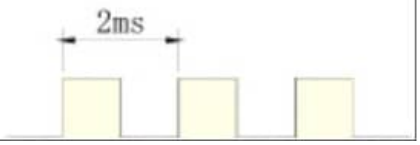
Funkcja sterownika prędkości bezszczotkowej BLDH-350 DC i sterowanie prędkością

Zacznij i zatrzymaj

Treść	Ikona
Zaciski EN i GND są fabrycznie ustawione tak, aby łączyć złącza EN i GND. Po włączeniu zasilania napęd BLDH-350 może napędzać silnik. Podłączyć lub odłączyć zaciski EN i GND, aby kontrolować działanie silnika. Podczas podłączania zacisków EN i GND silnik pracuje, a po rozłączeniu silnik powoli się zatrzymuje. Przełączanie między startem a zatrzymaniem silnika można osiągnąć, korzystając z przełącznika pomiędzy GND i EN	

Szybki stop

Treść	Ikona
Fabrycznym ustawieniem zacisków BRK i GND jest to, że zaciski BRK i GND nie są podłączone. Po włączeniu zasilania napęd BLDH-350 może napędzać silnik. Podłączyć lub odłączyć zaciski BRK i GND, aby kontrolować naturalne i szybkie zatrzymanie silnika. Gdy zaciski BRK i terminal GND są odłączone, silnik zatrzymuje się szybko. W przeciwnym razie silnik pracuje normalnie. Poprzez przełącznik pomiędzy GND i BRK , przełącznikiem lub sterownikiem PLC można dokonać włączenia silnika i szybkiego zatrzymania.	
Uwaga: Różnica pomiędzy EN i BRK a wariantami użytkowania: Kontrolowane 1.EN dla naturalnego zatrzymania; BRK steruje szybkim zatrzymaniem Sterowanie 2.EN i BRK rozpoczynają ten sam stan 3. Wybrać EN lub BRK w taki sposób, aby kontrolować czas rozpoczęcia i zakończenia, inny sposób okablowania powinien być utrzymany w stanie fabrycznym.	

Sygnał	Terminal	Zawartość BLD-750
Wejście zasilania	AC1, AC2	Wejście prądu zmiennego (zakres napięcia: AC180V-265V)
	EG	przewód zero
Połączenie silnika	U, V, W	Silnik bezszczotkowy wyprowadzenia U, V, W
Sygnał Halla	REF-	- zasilania czujników halla
	HU, HV, HW	Silnik bez-szczotkowy DC Sygnał Halla HU, HV, HW
	REF +	+ zasilania czujników halla
Sygnał sterujący	SV	① zewnętrzny potencjometr prędkości obrotowej, ② wejście sygnału analogowego, ③ wejście sterowania częstotliwością
	5V +	Wbudowany port napięcia 5 V może być podłączony do zewnętrznego regulatora prędkości
	Com	Wspólny port (poziom odniesienia 0V)
	PWM	Port wejściowy prędkości sygnału impulsowego / częstotliwości, poprzez SW1, tryb prędkości wybierania kodu wybierania SW2
	GND	ground
	F / R	wejście zmiany kierunku obrotów poprzez podanie na wejście sygnału COM
	EN	Enable start/stop silnika silnik pracuje po wysterowaniu sygnałem COM
	BRK	hamowanie - po podaniu na to wejście sygnału COM silnik pracuje , po zdjęciu następuje szybkie zatrzymanie silnika
	ARST	alarm reset - zerowanie błedów np po przeciążeniu
Sygnał wyjściowy	ALM	Sygnał błędu sterowania silnikiem lub napędem normalny 5V, poziom błędu wynosi 0V.
	SPEED	Odpowiadająca prędkościom biegu silnika, wyprowadzana jest odpowiednia częstotliwość impulsów. SPEED-OUT może służyć do obliczania prędkości silnika. Wzór jest następujący: $转速（RPM/MIN）= \frac{SPEED-OUT\ 的频率}{6\times POLE（磁极对数）} \times 60/3$ Gdzie: F: częstotliwość impulsu wyjściowego, Hz: P: pary biegunów silnika: N: przykład prędkości silnika: silnik 4 biegunowy F = 1 sek / 2 ms = 500 Hz (obr / min) = (500/4 x 60) / 3 = 2500 

Kontrola kierunku

Treść	Ikona
Zacisk F / R i złącze GND nie są podłączone do zacisku F / R i terminala GND. Po włączeniu zasilania silnik obraca się. Podłączanie lub odłączanie zacisku F / R i od strony kabla GND można sterować ruchem do przodu i do tyłu. Gdy zacisk F / R i GND są połaczone silnik pracuje w jedną stronę Po rozłączeniu zacisku F / R do zacisku GND silnik zmienia kierunek obrotów	
Uwaga: Z kierunku wału silnika wał napędowy w kierunku ruchu wskazówek zegara do przodu i odwrotnie.	

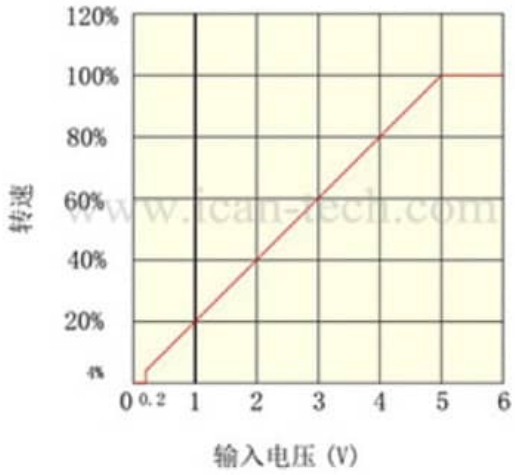
Użyj wbudowanego potencjometru do kontroli prędkości RV

Treść		Ikona
Zgodnie z ruchem wskazówek zegara wbudowany potencjometr prędkości RV, prędkość obrotowa silnika wzrasta. Obroty w lewo Wbudowany potencjometr prędkości RV, prędkość silnika maleje.		
SW1	WYŁ	
SW2	WYŁ	
SW7	OFF: sterowanie zamkniętej pętli ON: sterowanie pętli otwartej	
SW8	OFF: prędkość zamknięta pętla ON: prędkość prądu podwójna pętla zamknięta	

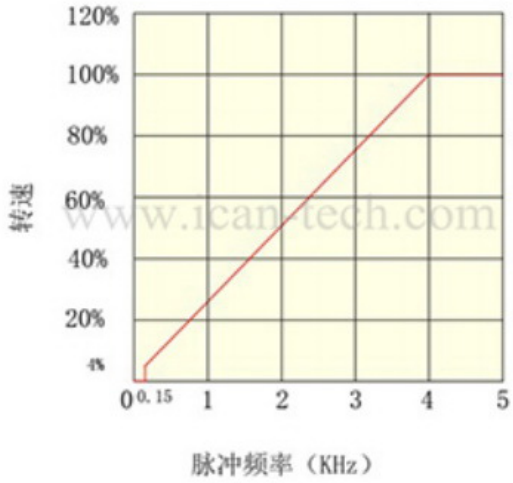
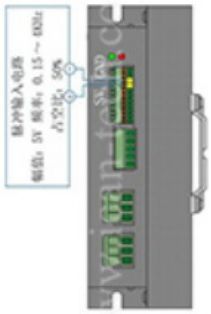
Użyj zewnętrznego potencjometru, aby przyspieszyć

Treść		Ikona
Przy użyciu zewnętrznego potencjometru należy użyć potencjometru o rezystancji 10KΩ. Zacisk pośredni potencjometru podłączony jest do zacisku SV, a zaciski po obu stronach są połączone odpowiednio z zaciskami 5V + i GND.		
SW1	ON	
SW2	WYŁ	
SW7	OFF: sterowanie zamkniętej pętli ON: sterowanie pętli otwartej	
SW8	OFF: prędkość zamknięta pętla ON: prędkość prądu podwójna pętla zamknięta	
RV	Obróć w lewo do pozycji krańcowej	

Użyj wejściowej prędkości sygnału analogowego

Związek między analogowym sygnałem napięcia a prędkością silnika (bez obciążenia)	Użyj portu przewodów sterowania prędkością sygnału analogowego
	
Gdy napięcie wejściowe wynosi około 0.2V, prędkość silnika wynosi 4% maksymalnej prędkości, przy napięciu wejściowym około 5V, prędkość silnika jest maksymalna. Maksymalna wartość prędkości zależy od specyfikacji silnika i napięcia zasilania.	SW1 = ON, SW2 = OFF, SW7 = OFF: sterowanie zamkniętej pętli, ON: sterowanie pętli otwartej, SW8 = OFF: pętla zamknięta prędkości, ON: pr dkość obrotowa podwójnej pętli zamkniętej; RV: obrót w lewo do położenia krańcowego

Użyj kontroli szerokości impulsu PWM

Cykl pracy i prędkość obrotowa silnika (bez obciążenia)	Użyj kabla okablowania sterowania impulsowego PWM
	
Jeśli cykl pracy wynosi 4%, prędkość silnika wynosi 4% maksymalnej prędkości, przy czym cykl pracy wynosi 100%, prędkość silnika jest maksymalna. Maksymalna wartość prędkości zależy od specyfikacji silnika i napięcia zasilania.	Uwaga: Jeśli musisz przełączyć się na zewnętrzną symulację prędkości sterowania SV, wbudowany potencjometr RV musi być obracany w kierunku przeciwnym do ruchu wskazówek zegara do pozycji krańcowej.