

Link do produktu: <https://sklep.akcesoria-cnc.pl/motoreduktor-nidec-valeo-403281-52rpm-2nm-24v-p-66.html>



Motoreduktor nidec valeo 403.281 52rpm 2Nm 24V

Cena brutto	690,00 zł
Cena netto	560,98 zł
Dostępność	Dostępny
Czas wysyłki	24 godziny
Kod producenta	SWMP
Kod producenta	180710B
Marka	nidec
Model	403.281
Waga produktu z opakowaniem jednostkowym	1 kg
Rodzaj motoreduktora	ślimakowy
Moc znamionowa	10 W
Prędkość obrotowa	52 obr/min
Wysokość	91 cm
Długość	162 cm
Szerokość	42 cm

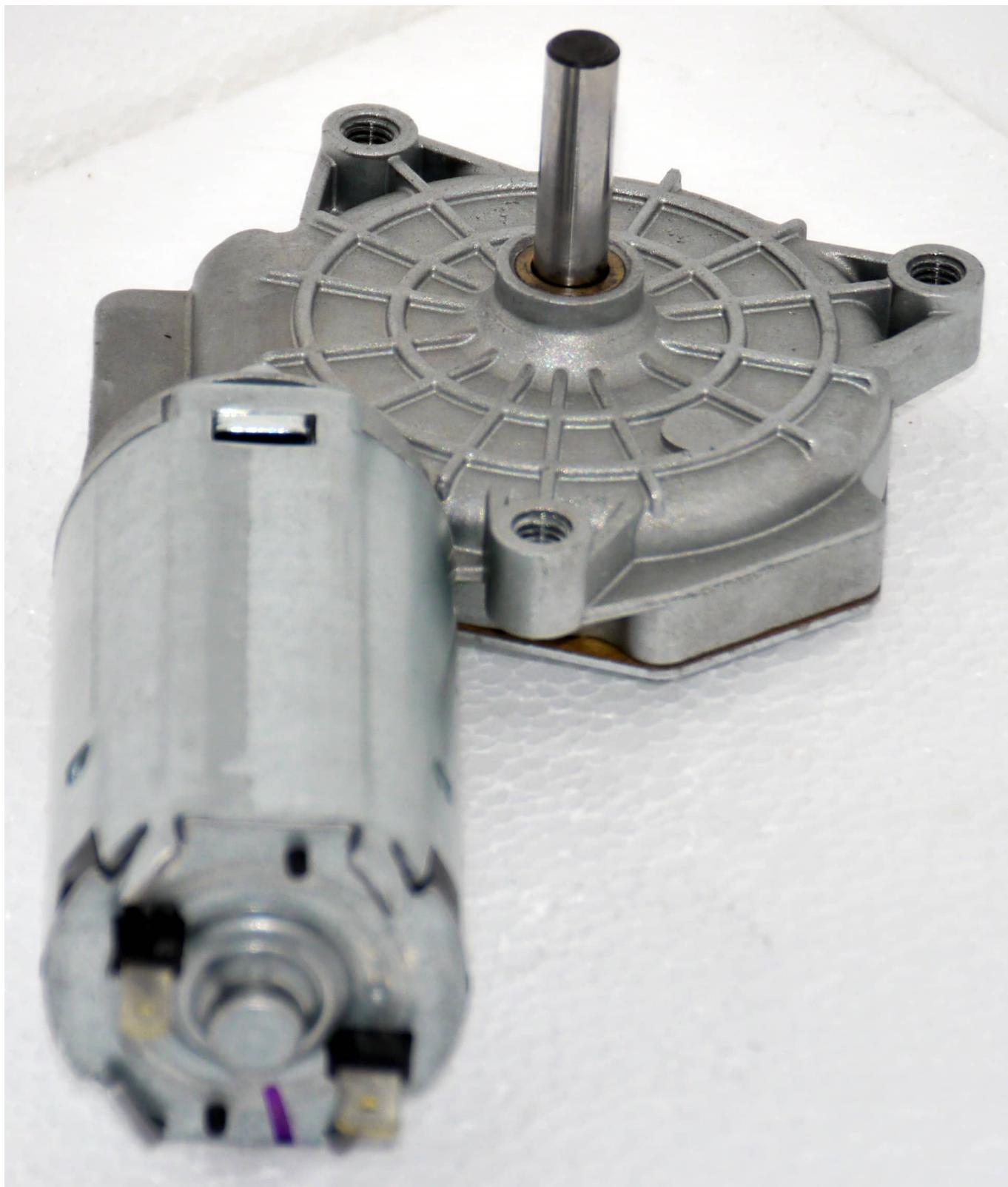
Opis produktu

MOTOREDUKTOR NIDEC VALEO SWMK DC 24V

TYP 403.281 SWMP

parametry silnika:

- średnica silnika 42mm
- długość całości 162mm
- wałek fi 8
- długość 12mm
- napięcie zasilania 24V
- prąd bez obciążenia 0,4A
- prąd nominalny 3A
- moment 2Nm
- obroty 52/min
- przełożenie 85/1
- waga 0,71kg
- duty cycle S1
- klasa szczelności IP30





Parametry sterownika DCMD 1.2 NEW

- napięcie zasilania 12-30V
- prąd maksymalny 10A przy napięciu do 24V
- moc maksymalna sterownika 200W
- Wejście do menu :
- przytrzymanie przez 3 sec przycisku enkodera w MODULE OBSŁUGI
- następnie wybieramy parametr do zmiany poprzez naciśnięcie krótkie przycisku ,
- zmianę parametrów poprzez pokręcenie i zatwierdzenie ponownym krótkim naciśnięciem przycisku enkodera

TRYBY

1-bistabilny START/STOP we -in0

2 mono stabilny START n1 , STOP -in0

3 krokowy - programowanie 3 różnych prędkości na we in0 i in1 oraz in0in1

4 ustalenie prędkości w MENU

5 praca cykliczna z podaniem czasu pracy , czasu stop oraz ilości cykli.

Acc - przyspieszenie 0-1023

Dcc - hamowanie 0-1023

in 0- prędkość dla - wejścia in 0

in 1- prędkość dla - wejścia in 1

in 01- prędkość dla -wejścia in 01

TIMER

0- wyłączony - 1-9999sec

P- prędkość w trybie 4

podłączenie

-złącze 4-pin

24V zasilanie +

GND zasilanie -

M1 - silnik

M2 - silnik

złącze 5 pin

GND - masa którą podajemy na in0 , in1 , lub do potencjometru

in0 - wejście 1 (STOP) lub START/STOP

in1 - wejście 2 (START)

inA - wejście analogowe - podłączamy np: potencjometr prędkości

+5V - zasilanie do np: enkodera , potencjometru

sterowanie START , STOP ; aktywujemy poprzez podanie stanu niskiego (GND) na wejścia

in0 , in1

